

А.Е. Басманов, В.А. Дикарев

**СТАБИЛИЗАЦИЯ МАРКОВСКОГО ПРОЦЕССА В ОКРЕСТНОСТИ
РАСПРЕДЕЛЕНИЯ, ЗАДАННОГО НА КОНЕЧНОМ ВРЕМЕННОМ
ПРОМЕЖУТКЕ**

В [1,2] установлено, что фокусировка в точке t_0 имеет место, если элементы $\lambda_{ij}(t)$ матрицы $A(t)$ (все или их часть) при $t \nearrow t_0$ быстро возрастают. Если, кроме того, выполнены некоторые условия [2,3], то при $t \nearrow t_0$ для точной фокусировки и σ -фокусировки соответственно

$$p_j(s_0, t) \rightarrow \pi_j \quad (1)$$

$$\overline{\lim}_{t \nearrow t_0} p_j(s_0, t) \in [\pi_j - \sigma, \pi_j + \sigma], \quad \underline{\lim}_{t \nearrow t_0} p_j(s_0, t) \in [\pi_j - \sigma, \pi_j + \sigma]. \quad (2)$$

Здесь индексом j нумеруются состояния, $\pi_j \geq 0$, $\sum_{j=1}^n \pi_j = 1$. Соотношения (1) и (2)

должны выполняться для всех состояний. Величина σ в (2) является нижней гранью по всем $\bar{\sigma}$, для которых условие (2) имеет место. В дальнейшем речь будет идти только о σ -фокусировке.

Быстрый рост (при $t \nearrow t_0$) элементов матрицы $A(t)$ обычно возникает из-за воздействия на процесс быстро изменяющихся факторов, локализованных на малых промежутках времени. На практике приходится иметь дело с такими факторами, которые, воздействуя на процесс на некотором промежутке времени $[\alpha, \beta]$, приводят к появлению на нем точек фокусировки, распределенных почти непрерывно.

Перейдем к решению задачи о стабилизации вероятностей состояний марковского процесса в окрестности заданного распределения. Пусть дана n -мерная

кривая $\varphi(t) = (\varphi_1(t), \varphi_2(t), \dots, \varphi_n(t))$, $t \in [\alpha, \beta]$:

$$\varphi_k(t) \geq 0, \quad k = 1, 2, \dots, n; \quad \sum_{k=1}^n \varphi_k(t) = 1, \quad t \in [\alpha, \beta]. \quad (3)$$

Используя подход, изложенный в [1,2], можно проверить, что существует процесс с соответствующим образом подобранной на $[\alpha, \beta]$ плотностью точек фокусировки, для вероятностей всех состояний которого выполнены условия:

$$|p_j(\alpha, t) - \varphi_j(t)| \leq \sigma, \quad t \in [\alpha + \delta, \beta], j = 1, 2, \dots, n. \quad (4)$$

Ниже, где это не приведет к недоразумениям, будем обозначать распределение вероятностей в момент времени t через $p(t)$, опуская зависимость от начального распределения.

Пусть задано начальное распределение $p(\alpha)$ и функция времени $\varphi(t)$, в окрестности которой должно находиться распределение вероятностей, т.е. $p(t) \in [\varphi(t) - \sigma(t), \varphi(t) + \sigma(t)]$, $t \in [\alpha, \beta]$, $\sigma(t)$ - максимально допустимая погрешность. Полагаем, что в начальный момент времени это условие уже выполнено: $p(\alpha) \in [\varphi(\alpha) - \sigma(\alpha), \varphi(\alpha) + \sigma(\alpha)]$. Связь между инфинитезимальной матрицей $\Lambda(t)$ и распределением вероятностей $p(t)$ задается системой дифференциальных уравнений Колмогорова.

Разобьем весь временной отрезок на малые отрезки $[t_k, t_{k+1}]$. На каждом из частичных отрезков уравнения Колмогорова заменим приближенным разностным матричным уравнением:

$$p^{T(k+1)} = \left(E - \frac{h_k}{2} \Lambda^{T(k+1)} \right)^{-1} \left(E + \frac{h_k}{2} \Lambda^{T(k)} \right) p^{T(k)}, \quad (5)$$

где $h_k = t_{k+1} - t_k$. Преобразовывая его, получим

$$\left(E - \frac{h_k}{2} \Lambda^{T(k+1)} \right) p^{T(k+1)} = \left(E + \frac{h_k}{2} \Lambda^{T(k)} \right) p^{T(k)},$$

$$p^{(k+1)} \Lambda^{(k+1)} = 2 \frac{p^{(k+1)} - p^{(k)}}{h_k} + p^{(k)} \Lambda^{(k)}. \quad (6)$$

Таким образом, на каждом из отрезков $[t_k, t_{k+1}]$ по заданному значению матрицы $\Lambda^{(k)}$ в начальной точке t_k мы можем найти значение $\Lambda^{(k+1)}$ в конечной точке t_{k+1} так, чтобы распределение вероятностей в ней приняло значение $p^{(k+1)}$. Однако уравнение (6) не определяет однозначно матрицу $\Lambda^{(k+1)}$. Поэтому целесообразно из множества матриц $\Lambda^{(k+1)}$ выбрать такую, которая бы минимально отклонялась от исходной невозмущенной матрицы.

Обозначим через $X^{(k)}$ искомое значение возмущенной матрицы в точке t_k и перепишем условие (6) в виде

$$p^{(k+1)} X^{(k+1)} = 2 \frac{p^{(k+1)} - p^{(k)}}{h_k} + p^{(k)} X^{(k)}. \quad (7)$$

Это приводит к задаче минимизации вида

$$a \sum_{i,j} \left(x_{ij}^{(k+1)} - \lambda_{ij}^{(k+1)} \right)^2 + b \sum_{i,j} \left(x_{ij}^{(k+1)} - x_{ij}^{(k)} \right)^2 \rightarrow \min_{x_{ij}^{(k+1)}} \quad (8)$$

$$\sum_{i=1}^n p_i^{(k+1)} x_{ij}^{(k+1)} = \sum_{i=1}^n p_i^{(k)} x_{ij}^{(k)} + \frac{2}{h_k} \left(p_j^{(k+1)} - p_j^{(k)} \right), \quad j=1, 2, \dots, n \quad (9)$$

$$x_{ii}^{(k+1)} = - \sum_{j \neq i} x_{ij}^{(k+1)}, \quad i=1, 2, \dots, n \quad (10)$$

$$x_{ij}^{(k+1)} \geq 0, \quad i \neq j. \quad (11)$$

Здесь $x_{ij}^{(k+1)}$ - элементы искомой матрицы $X(t)$ в точке t_k , $\lambda_{ij}^{(k+1)}$ - элементы невозмущенной матрицы $\Lambda(t)$ в той же точке. Ограничение (9) представляет собой аппроксимацию (7) уравнений Колмогорова. Ограничения (10)-(11) определяются свойствами инфинитезимальной матрицы.

Задача (8)-(11) является задачей квадратичного программирования с линейными

ограничениями и квадратичной функцией цели. Такая задача всегда имеет единственное решение, которое может быть найдено численными методами. Таким образом, задача об удержании распределения вероятностей марковского процесса в окрестности некоторой функции распределения (3) сводится к разбиению временного интервала на частичные отрезки и решению задачи минимизации (8)-(11) на каждом из них. Если найденное решение $X^{(k+1)}$ после подстановки в уравнения Колмогорова дает

$$p(t_{k+1}) \in [\varphi(t_{k+1}) - \sigma(t_{k+1}), \varphi(t_{k+1}) + \sigma(t_{k+1})],$$

то принимаем его как начальное значение на следующем отрезке $[t_{k+1}, t_{k+2}]$. В противном случае уменьшаем шаг h_k на данном частичном отрезке и повторяем вычисления заново. Отметим, что указанный подход позволяет вычислить возмущенную инфинитезимальную матрицу процесса на любой системе точек из временного отрезка $[\alpha, \beta]$.

1. Герасин С.Н., Дикарев В.А., Числин Н.И. Существование предельных вероятностей для конечных процессов Маркова с убывающими к нулю временными промежутками переходов.
2. Дикарев В.А. Точки фокусировки и теоремы о существовании предельных вероятностей. - Харьков: ХТУРЭ, 1995. - 11 с. - Деп. в ГНТБ Украины 28.02.95 № 526-Ук 95.
3. Дикарев В.А. Точки фокусировки и стабилизация неоднородных марковских процессов. - Харьков: ХТУРЭ, 1995. - 9 с. - Деп. в ГНТБ Украины 28.02.95 №533-Ук95.

Харьковский государственный технический университет радиоэлектроники.